

# 三角形映射周期轨道的特征研究<sup>\*</sup>

## Characteristics of Periodic Orbits of Triangular Maps

张晓燕<sup>1</sup>, 孙太祥<sup>2</sup>

ZHANG Xiao-yan<sup>1</sup>, SUN Tai-xiang<sup>2</sup>

(1. 广东海洋大学理学院, 数学与信息科学系, 广东湛江 524088; 2. 广西大学数学与信息科学学院, 广西南宁 530004)

(1. College of Mathematics and Information Science, Guangdong Ocean University, Zhanjiang, Guangdong, 524088, China; 2. College of Mathematics and Information Science, Guangxi University, Nanning, Guangxi, 530004, China)

**摘要:** 在区间自映射的基础上研究二维空间的三角形映射, 讨论三角形映射周期轨道, 得到逐点回归三角形映射的重要特征  $R(F) = \text{Fix}(F^4)$ , 并在二维空间中引入超旋转对的概念, 利用其性质刻画出三角形映射周期轨型的结构。

**关键词:** 三角形映射 返回轨道 超旋转对

**中图法分类号:**O189.11    **文献标识码:**A    **文章编号:**1005-9164(2007)02-0091-04

**Abstract:** In this paper, triangular maps of the second dimension space are considered. We extend characteristics of self-maps of the interval to triangular maps. Mainly we study periodic orbits of triangular maps. The characteristics of point-wise recurrent triangular maps are obtained. We have proved that  $R(F) = \text{Fix}(F^4)$ . Especially, we gave the periodic structure of triangular maps by adopting the concept of over-rotation pairs.

**Key words:** triangular map, return trajectory, over-rotation pair

动力系统的研究起源于牛顿的经典力学。在牛顿的理论中,一个系统的运动规律完全由一族以时间为参数的微分方程所决定,但绝大多数的微分方程不能用已知函数积分来表示其通解,这导致微分方程定性理论的研究。19世纪末,H. Poincaré创立了微分方程定性理论,其精神是不通过微分方程的显式解而直接研究解的几何和拓扑性质。20世纪早期,G. D. Birkhoff在继承并发展Poincaré工作的基础上,为这一学科建立了大范围的理论框架,使动力系统一词首次见于其专著<sup>[1]</sup>。从20世纪60年代初开始,动力系统迅速活跃起来,新的研究方向相继产生。今天的动力系统大致有微分动力系统、Hamilton动力系统、拓扑动力系统、复动力系统、遍历论、随机动力系统等若干方向<sup>[2]</sup>。拓扑动力系统研究一般的连续系统、在纯粹

的意义下研究动力系统最基本的概念、最广泛的共性。一般而言,动力系统研究的主要问题<sup>[3]</sup>有:轨道长时间的准渐近性质,如极限点集、非游荡点集、周期点集等;轨道在相空间中的稠密性,如极小性、拓扑传递性、拓扑混合性等;动力系统的整体性质,如全局吸引子等;动力系统的拓扑分类与结构稳定性,如双曲不动点和双曲不变集的稳定性;动力系统的复杂性,包括几何复杂性,如混沌、分形,以及动力学复杂性,如拓扑熵、Liapunov指数等。

一个拓扑动力系统是由拓扑空间及其上的连续自映射构成的系统,前人已经得到大量关于线段、圆周、树、图上自映射的动力学性质。关于更高维空间上连续自映射的动力学性质的文献还不是很多。但是,有关三角形映射的研究也在不断拓展。如文献[4~6]从不同的方面讨论了三角形映射的动力学性质。

1982年,Li T. Y. 等在文献[7]中引入返回轨道的定义,并且获得了两个有关的主要定理。接着,1999年麦结华<sup>[8]</sup>又引入多分离、向心点和离心点的概念,更进一步地讨论了具有返回轨道的区间映射的周期

收稿日期:2006-02-17

修回日期:2007-01-05

作者简介:张晓燕(1979-),女,硕士,主要从事动力系统理论研究工作。

\* 国家自然科学基金(No. 10361001, No. 10461001)资助项目。

轨道,并且得到了比 Li,Yorke 早些提出的两个定理更为一般的结论: $f \in C^0(I)$ ,设  $O_n(x,f) = (x_0, x_1, \dots, x_n)$  是  $f$  的一个返回轨道,且  $p$  是  $O_n(x,f)$  中  $f$  的一个不动点.若  $O_n(x,f)$  中有  $k$  个相对于  $p$  的向心点( $k \geq 1$ ),则  $f$  有周期为奇数  $1 < R \leq \frac{n-2}{k} + 2$  的周期点.为了更好的刻画一个周期轨的型,旋转对,旋转数和超旋转对、超旋转数的概念被提出<sup>[9]</sup>.这些新的概念不但可以描述一个周期轨的周期,而且也描述了这个周期轨的基本形状.文献[9]证明了:若  $f \in C^0(I)$  具有超旋转对为  $(p,q)$  的周期轨,且  $(p,q) \geq (r,s)$ ,则  $f$  具有超旋转对为  $(r,s)$  的周期轨.事实上,这个定理蕴涵了 sarkovskii 定理.从而,在一维空间上,映射的周期轨的型的问题就有了较好的回答.三角形映射的提出,也促使我们去考虑二维映射的周期轨的型的结构.

本文在区间自映射的基础上研究二维空间的三角形映射,讨论三角形映射周期轨道,得到了逐点回归三角形映射的重要特征,并在二维空间中引入超旋转对的概念,利用其性质刻画出三角形映射周期轨型的结构,从而丰富了二维空间周期轨型的理论.

## 1 有关定义和引理

用  $\mathbb{N}$  表示所有正整数的集合,  $\mathbb{Z}^+$  表示所有非负整数的集合.对任意  $n \in \mathbb{N}$ , 记  $\mathbf{N}_n = \{1, 2, \dots, n\}$ ,  $\mathbf{Z}_n = \{0, 1, \dots, n\}$ . 设  $(X, d)$  表示紧致度量空间,  $I = [0, 1]$ ,  $C^0(X)$  表示  $X$  上所有连续自映射的集合.对任  $f \in C^0(X)$ ,  $x \in X$ ,  $A \subset X$  及  $r > 0$ , 记  $B(x, r) = \{y \in X : d(y, x) < r\}$ ,  $B(A, r) = \bigcup_{x \in A} B(x, r)$ ,  $O(x, f) = \{f^n(x) : n \in \mathbb{Z}^+\}$ ,  $\omega(x, f) = \bigcap_{n=0}^{\infty} \overline{O(f^n(x), f)}$  且  $\Omega(x, f) = \{y : \text{存在 } \{x_i\} \subset X \text{ 且 } \{n_i\} \subset \mathbb{N} \text{ 使得 } x_i \rightarrow x, n_i \rightarrow \infty \text{ 且 } f^{n_i}(x_i) \rightarrow y\}$ . 其中  $O(x, f)$  和  $\omega(x, f)$  分别被称为  $f$  作用下  $x$  的轨道和  $x$  的  $\omega$ -极限集. 对任  $n \in \mathbb{N}$ ,  $x \in X$ , 若  $f^n(x) = x$  且对每个  $k \in [0, n] \cap \mathbb{N}$  有  $f^k(x) \neq x$ , 则称  $x$  是  $f$  的  $n$  周期点(或  $n$ -周期点);若  $f(x) = x$ , 则称  $x$  是  $f$  的不动点;若  $x \in \omega(x, f)$ , 则称  $x$  是  $f$  的回归点. 我们分别用  $Fix(f)$ ,  $P_n(f)$  和  $R(f)$  表示  $f$  下的不动点集,  $n$ -周期点集, 和回归点集. 记  $P(f) = \bigcup_{n=1}^{\infty} P_n(f)$ . 若  $A \subset X$ , 则分别用  $\text{int } A$ ,  $\partial A$ ,  $\overline{A}$  和  $*A$  表示  $A$  的内部, 边界, 闭包和基, 且用  $\#(A)$  表示  $A$  中元素的个数.

**定义 1** 设  $f \in C^0(X)$ . 若对任  $\epsilon > 0$ , 都存在  $\delta = \delta(\epsilon) > 0$ , 使得当  $x, y \in X$  且  $d(x, y) < \delta$  时, 对任  $n \in \mathbb{N}$  有  $d(f^n(x), f^n(y)) < \epsilon$ , 则称  $f$  是等度连续的.

**定义 2** 设  $I = [0, 1]$ , 称  $F: I^2 \rightarrow I^2$  为三角形映

射,若  $F(x, y) = (f(x), g(x, y))$ ,其中  $f \in C^0(I)$ ,  $g: I^2 \rightarrow I$  是连续的.

**定义 3** 设  $f \in C^0(I)$ . 若存在  $[a, b], [c, d] \subseteq I$  ( $a < b \leq c < d$ ), 使得  $f([a, b]) \cap f([c, d]) \supseteq [a, b] \cup [c, d]$ , 则称  $f$  含有湍流.

**定义 4** 在  $I^2$  上定义序,使得对任  $P = (x, y)$ ,  $Q = (a, b) \in I^2$ ,  $P < Q \Leftrightarrow (1) x < a$  或  $(2) x = a$  且  $y < b$ .

显然,这是  $I^2$  上的一个全序.对任  $P \leq Q$ ,记  $\ll P, Q \gg = \{P \leq S \leq Q : S \in I^2\}$ .

**定义 5** 设  $F \in C_{\Delta}^0(I^2)$ ,  $P \in I^2$ . 如果存在自然数  $n$ ,使得  $F^n(P) \leq P < F(P)$  或  $F(P) < P \leq F^n(P)$ ,那么称  $\{P, F(P), \dots, F^n(P)\}$  是  $F$  的一个返回轨道.

**定义 6** 设  $F \in C_{\Delta}^0(I^2)$ ,  $P \in I^2$ ,  $A$  是  $F$  的不动点.若  $P < F(P) < A$  或  $A < F(P) < P$ , 则称  $P$  是  $F$  关于  $A$  的向心点;若  $F(P) < P < A$  或  $A < P < F(P)$ , 则称  $P$  是  $F$  关于  $A$  的离心点;若  $P < A < F(P)$  或  $F(P) < A < P$ , 则称  $P$  是  $F$  关于  $A$  的跃点.

**定义 7** 设  $F \in C_{\Delta}^0(I^2)$ ,  $\mathbf{P}$  是  $F$  的  $n$ -周期轨.  $m = \#\{A \in P : F(A) < A \text{ 且 } F^2(A) > F(A) \text{ 或 } F(A) > A \text{ 且 } F^2(A) < F(A)\}$ , 显然  $m$  是偶数. 则称  $(\frac{m}{2}, n)$

是  $\mathbf{P}$  的超旋转对;称  $\frac{m}{2n}$  是  $\mathbf{P}$  的超旋转数.

**定义 8** 设  $p, q, r, s \in \mathbb{N}$ ,  $p \leq \frac{q}{2}, r \leq \frac{s}{2}$ . 若下面条件之一成立:

$$(1) \frac{p}{q} < \frac{r}{s} \leq \frac{1}{2},$$

$$(2) \frac{p}{q} = \frac{r}{s} = \frac{m}{n}, (m, n) = 1 \text{ 且 } \frac{p}{m} > \frac{r}{m},$$

则称  $(p, q) \geq (r, s)$ . 其中  $\triangleright$  指的是 sarkovskii 序.

为了证明主要定理,先给出 2 个有用的引理.

**引理 1** 设  $F(x, y) = (f(x), g(x, y)) \in C_{\Delta}^0(I^2)$ ,  $a \in Fix(f^2)$  且  $h(y) = g(f(a), g(a, y))$ . 若  $F$  是等度连续的,则  $f$  和  $h$  也是等度连续的.

容易证明引理 1 成立.

**引理 2** 设  $f \in C^0(I)$ , 则下面的 3 条等价:

(1)  $f$  是等度连续的;

(2)  $\bigcap_{n=1}^{\infty} f^n(I) = Fix(f^2)$ ;

(3)  $\bigcap_{n=1}^{\infty} f^n(I) = R(f)$ .

**证明** 由文献[10]中的引理 3 得:(1)  $\Leftrightarrow$  (2).而 (2)  $\Rightarrow$  (3) 是显然的.若(3)成立,由文献[11]中定理 5.2 得: $f$  是等度连续的,即(3)  $\Rightarrow$  (1).

## 2 逐点回归三角形映射的特征

**定理 1** 设  $F \in C_{\Delta}^0(I^2)$ . 若  $R(F) = I^2$ , 则  $R(F)$

$= Fix(F^4)$ .

**证明** 由回归点集和周期点集的定义, 显然有:  
 $Fix(F^4) \subseteq R(F)$ .

任取  $(x, y) \in R(F)$ , 则存在自然数列  $\{n_k\}_{k=1}^\infty$ , 使得当  $n_k \rightarrow \infty$  时,  $F^{n_k}(x, y) \rightarrow (x, y)$ . 记:  $a_n(x, y) = g(f^{n-1}(x), g(f^{n-2}(x), \dots, g(x, y), \dots))$ , 则有  $(f^{n_k}(x), a_{n_k}(x, y)) \rightarrow (x, y)$ , 从而当  $n_k \rightarrow \infty$  时,  $f^{n_k}(x) \rightarrow x$ , 即  $x \in R(f)$ . 由文献[11] 中的推论 5.1 知: 连通图上每个逐点回归映射是等度连续的, 则  $F$  是等度连续的, 又由引理 1 得  $f$  是等度连续的. 根据引理 2 知  $R(f) = \bigcap_{n=1}^\infty f^n(I) = Fix(f^2)$ , 即  $x \in Fix(f^2)$ .

(1) 若  $x \in Fix(f)$ . 令  $h(z) = g(x, z)$ , 则  $h \in C^0(I)$  且  $h^n(z) = a_n(x, z)$ . 因而当  $n_k \rightarrow \infty$  时,  $h^{n_k}(y) \rightarrow y$ , 即  $y \in R(h)$ . 由  $F$  是等度连续的, 易证  $h$  也是等度连续的. 从而  $y \in Fix(h^2)$ . 因此  $(x, y) \in Fix(F^2) \subseteq Fix(F^4)$ .

(2) 若  $x \in Fix(f^2) - Fix(f)$ . 则  $\{n_k\}_{k=1}^\infty$  中必有无穷多项是偶数. 不妨设所有的  $\{n_k\}_{k=1}^\infty$  都是偶数. 令  $h(z) = g(f(x), g(x, z))$ , 则  $h \in C^0(I)$  且  $h^n(z) = a_{2n}(x, z)$ , 那么  $h^{\frac{n_k}{2}}(z) = a_{n_k}(x, z)$ . 从而当  $n_k \rightarrow \infty$  时,  $h^{\frac{n_k}{2}} \rightarrow y$ , 即  $y \in R(h)$ . 又因  $h$  是等度连续的, 故  $y \in Fix(h^2)$ . 因此  $(x, y) \in Fix(F^4)$ .

### 3 三角形映射的周期轨道

先给出一个重要性质.

**性质** 如果  $J = \{P, F(P), \dots, F^n(P)\}$  是一个返回轨道, 那么存在  $F$  的不动点  $A$  及  $j \leq n-1$ , 使得  $A \in \langle\langle P, F^j(P) \rangle\rangle$  (称  $A$  是  $F$  在  $J$  内的不动点).

**证明**  $J$  是返回轨道, 不妨设  $F^n(P) \leq P < F(P)$ , 其中  $P = (u, v)$ , 则  $F(P) = (f(u), g(u, v))$ .

(1) 若  $u < f(u)$ , 由  $F^n(P) = (f^n(u), g(f^{n-1}(u), \dots, g(u, v), \dots))$ , 则  $f^n(u) \leq u < f(u)$ . 从而  $\{u, f(u), \dots, f^n(u)\}$  是  $f$  的一个返回轨道. 因此, 一定存在  $j \leq n-1$ , 使得  $f^{j+1}(u) < f^j(u)$  且  $f^j(u) > u$ . 取  $f$  的不动点  $a \in (u, f^j(u))$ . 令  $h(y) = g(a, y)$ , 则  $h \in C^0(I)$ . 设  $b$  是  $h$  的不动点, 则  $A = (a, b)$  是  $F$  的不动点. 又因  $u < a < f^j(u)$ , 故  $P < A < F^j(P)$ , 即  $A \in \langle\langle P, F^j(P) \rangle\rangle$ .

(2) 若  $u = f(u)$ , 则对任  $n \in N$ ,  $f^n(u) = u$ . 从而  $F^n(P) = (f^n(u), g(f^{n-1}(u), \dots, g(u, v), \dots)) = (u, g(u, g(u), \dots, g(u, v), \dots))$ , 由  $F^n(P) \leq P < F(P)$ , 则  $g(f^{n-1}(u), \dots, g(u, v), \dots) \leq v < g(u, v)$ . 设  $h(y) = g(u, y)$ , 则有  $h^n(v) = g(f^{n-1}(u), \dots, g(u, v), \dots)$

$\leq v < h(v)$ , 故  $\{v, h(v), \dots, h^n(v)\}$  是  $h$  的一个返回轨道. 因此一定存在  $j \leq n-1$  使  $h^{j+1}(v) < h^j(v)$  且  $h^j(v) > v$ , 即存在  $h$  的不动点  $b \in (v, h^j(v))$ . 令  $A = (u, b)$ , 则  $A$  是  $F$  的不动点且  $P < A < F^j(P)$  即  $A \in \langle\langle P, F^j(P) \rangle\rangle$ .

**定理 2** 设  $J = \{P, F(P), \dots, F^n(P)\}$  是  $F$  的一个返回轨道,  $A$  是  $F$  的不动点(在  $J$  内), 若  $J$  关于  $A$  有  $k$  个向心点( $k \geq 1$ ), 则  $F$  有周期为奇数  $1 < R \leq \frac{n-2}{k} + 2$  的周期点.

**证明** 不妨设  $F^n(P) \leq P < F(P)$ ;  $P = (u, v)$ ,  $A = (a, b)$ . 即  $(f^n(u), g(f^{n-1}(u), \dots, g(f^{n-2}(u), \dots, g(u, v), \dots))) \leq (u, v) < (f(u), g(u, v))$ .

(1) 若  $u = f(u)$ , 则令  $h(v) = g(u, v)$ , 从而  $F^i(P) = (u, h^i(v))$  且  $a = u, b = h(b)$ . 因此  $\{v, h(v), \dots, h^n(v)\}$  是一个返回轨道, 且关于  $b$  有  $k$  个向心点. 由文献[8]得,  $h$  有周期为奇数  $1 < R \leq \frac{n-2}{k} + 2$  的周期点. 不妨设  $\{y_1, y_2, \dots, y_k\}$  是  $h$  的  $R$ -周期轨, 因而  $\{(u, y_1), (u, y_2), \dots, (u, y_k)\}$  是  $F$  的  $R$ -周期轨.

(2) 若  $u < f(u)$ , 则  $f^n(u) \leq u < f(u)$ . 从而  $\{u, f(u), \dots, f^n(u)\}$  是一个返回轨道.

**情形 1** 若存在  $i \leq n$  使得  $f^i(u)$  是  $f$  的不动点, 则  $f^n(u)$  也是  $f$  的不动点, 从而  $f$  含湍流. 因此  $f$  有所有周期的周期点, 也就是说  $f$  有周期为奇数  $1 < R \leq \frac{n-2}{k} + 2$  的周期点. 设  $\{x_1, x_2, \dots, x_R\}$  是  $f$  的  $R$ -周期轨. 又由  $h(y) = g(x_R, g(x_{R-1}, \dots, g(x_1, y), \dots)) \in C^0(I)$ , 设  $c$  是  $h(y)$  的不动点, 则  $\{(x_1, c), (x_2, g(x_1, c)), \dots, (x_R, g(x_{R-1}, \dots, g(x_1, c), \dots))\}$  就是  $F$  的  $R$ -周期轨.

**情形 2** 若对任  $i \leq n$ ,  $f^i(u)$  不是  $f$  的不动点, 则  $F^i(P)$  是关于  $A$  的向心点, 离心点或跃点, 那么  $f^i(u)$  就是关于  $a$  的向心点, 离心点或跃点. 即:  $F^i(P)$  是关于  $A$  的向心点, 满足  $F^i(P) < F^{i+1}(P) < A$  或  $A < F^{i+1}(P) < F^i(P)$ , 则  $f^i(u) < f^{i+1}(u) < a$  或  $a < f^{i+1}(u) < f^i(u)$ . 因此  $\{u, f(u), \dots, f^n(u)\}$  有  $k$  个关于  $a$  的向心点. 又由文献[8]得,  $f$  有周期为奇数  $1 < R \leq \frac{n-2}{k} + 2$  的周期点. 设  $\{x_1, x_2, \dots, x_R\}$  是  $f$  的  $R$ -周期轨. 又由  $h(y) = g(x_R, g(x_{R-1}, \dots, g(x_1, y), \dots)) \in C^0(I)$ , 则取  $c$  是  $h(y)$  的不动点, 因而  $\{(x_1, c), (x_2, g(x_1, c)), \dots, (x_R, g(x_{R-1}, \dots, g(x_1, c), \dots))\}$  就是  $F$  的  $R$ -周期轨.

在文献[9]的基础上, 对三角形映射利用超旋转对的概念, 得出本文中有意义的、重要的定理和证明.

**定理3** 设  $F \in C^0_{\Delta}(I^2)$ . 若  $F$  具有超旋转对为  $(p, q)$  的周期轨, 且  $(p, q) \geq (r, s)$ , 则  $F$  具有超旋转对为  $(r, s)$  的周期轨.

**证明** 设  $\mathbf{P}$  是  $F$  具有超旋转对为  $(p, q)$  的周期轨, 令  $\mathbf{P} = \{(x_0, y_0), (x_1, y_1), \dots, (x_{q-1}, y_{q-1})\}$ , 使得  $F(x_i, y_i) = (f(x_i), g(x_i, y_i)) = (x_{i+1}, y_{i+1}), (0 \leq i \leq q-2)$ . 且  $F(x_{q-1}, y_{q-1}) = (x_0, y_0)$ . 从而  $f(x_i) = x_{i+1}, (0 \leq i \leq q-2)$  且  $x_0 = f(x_{q-1})$ . 显然  $A = \{x_0, x_1, \dots, x_{q-1}\}$  是  $f$  的一个周期轨. 设  $A$  的周期为  $q_1$  且有  $q = q_1 \cdot s_0$ .

(1) 若  $x_0 = f(x_0)$ . 设  $h(y) = g(x_0, y)$ , 则  $F^i((x_0, y_0)) = (x_0, h^i(y_0))$ . 从而  $B = \{y_0, h(y_0), \dots, h^{q-1}(y_0)\}$  是  $h$  的超旋转对为  $(p, q)$  的周期轨, 又  $(p, q) \geq (r, s)$ , 则由文献[9]得:  $h$  有超旋转对为  $(r, s)$  的周期轨, 记为:  $D = \{z_0, h(z_0), \dots, h^{s-1}(z_0)\}$ . 因而  $\{(x_0, z_0), (x_0, h(z_0)), \dots, (x_0, h^{s-1}(z_0))\}$  就是  $F$  的超旋转对为  $(r, s)$  周期轨.

(2) 若  $x_0 \neq f(x_0)$ . 不妨设  $A$  的超旋转对为  $(p_1, q_1)$ , 则存在  $p_1$ , 使得  $p_1 \cdot s_0 = p$ .

**情形1** 若  $\frac{p}{q} < \frac{r}{s} \leq \frac{1}{2}$ , 则  $\frac{p_1}{q_1} < \frac{r}{s} \leq \frac{1}{2}$ . 由文献[9]知  $f$  有超旋转对为  $(r, s)$  的周期轨, 设为:  $\{z_0, f(z_0), \dots, f^{s-1}(z_0)\}$ . 令  $h(y) = g(f^{s-1}(z_0), \dots, g(f(z_0), y), \dots) \in C^0(I)$ , 设  $d$  是  $h(y)$  的不动点. 那么  $\{(z_0, d), (f(z_0), g(z_0, d)), \dots, (f^{s-1}(z_0), g(f^{s-2}(z_0), g(f^{s-3}(z_0), \dots, g(z_0, d), \dots)))\}$  是  $F$  的  $(r, s)$  周期轨.

**情形2** 若  $\frac{p}{q} = \frac{r}{s} = \frac{m}{n}, (m, n) = 1$ , 设  $p = mjs_0, r = mu, q = nj, s = nu$ , 则  $js_0 \triangleright u$ .

若  $j \triangleright u$ , 由  $f$  有超旋转对为  $(mj, nj)$  的周期轨知:  $f$  有超旋转对为  $(mu, nu)$  的周期轨. 设其为  $B = \{z_0, f(z_0), \dots, f^{s-1}(z_0)\}$ . 设  $d$  是  $g(f^{s-2}(z_0), \dots, g(z_0, y), \dots)$  的不动点, 则  $\{(z_0, d), (f(z_0), g(z_0, d)), \dots, (f^{s-1}(z_0), g(f^{s-2}(z_0), g(f^{s-3}(z_0), \dots, g(z_0, d), \dots)))\}$  即为  $F$  的超旋转对为  $(mu, nu)$  的周期轨. 下设  $u \triangleright j$  但  $u \neq j$ .

若  $u = 2^k$ , 则存在  $k_0 < k$  使得  $j = 2^{k_0}$ . 由  $js_0 \triangleright 2^k$ , 得  $s_0 \triangleright 2^{k-k_0} = \frac{u}{j}$ .

若  $u = 2^k \cdot l$ , 则  $s_0$  不是 2 的方幂, 设  $s_0 = 2^{k_0} \cdot l_0$ , 这时必存在  $i$ , 使得  $j = 2^i$ , 则由  $js_0 \triangleright 2^k \cdot l$  知  $s_0 \triangleright 2^{k-i} \cdot l = \frac{u}{j}$ . 因  $h(y) = g(f^{q-1}(z_0), g(f^{q-2}(z_0), \dots, g(z_0, y), \dots))$  有  $\frac{u}{j}$  周期轨  $B = \{y_0, h(y_0), \dots, h^{\frac{u}{j}-1}(y_0)\}$ . 从而周期轨  $\{F^i(z_0, y_0); i = 0, 1, \dots, s-1\}$  是  $F$  的具有超旋转对为  $(r, s)$  的周期轨.

#### 参考文献:

- [1] BIRKHOFF G D. Dynamical Systems [M]. Providence Rhode Island: AMS College Publ, 1927.
- [2] 文兰. 动力系统简介 [J]. 数学进展, 2002, 31(4): 293-294.
- [3] 陈绵阳, 褚君浩. 动力系统基础及其方法 [M]. 北京: 科学出版社, 2002.
- [4] KOLYADA S F. On dynamics of triangular maps of the square [J]. Ergod Th & Dynam Sys, 1992, 12: 749-768.
- [5] LLUÍS ALSEDÀ, JAUME LLIBRE. Periods for triangular maps [J]. Bull Austral Math Soc, 1993, 47: 41-53.
- [6] LLUÍS ALSEDÀ, SERGI I F KOLYADA, LUBOMÍR SNOHA. On topological entropy of triangular maps of the square [J]. Bull Austral Math Soc, 1993, 48: 55-67.
- [7] LI T Y, MISIUREWICZ M, PIANIGIANI G, et al. No division implies chaos [J]. Trans Amer Math Soc, 1982, 273: 191-199.
- [8] MAI JIEHUA. Multi-separation, centrifugality and centripetality imply chaos [J]. Trans Amer Math Soc, 1999, 351: 343-351.
- [9] BLOKH A M. New order for periodic orbits of interval maps [J]. Ergod Th & Dynam Sys, 1997, 17: 565-574.
- [10] BLOKH A M. The set of all iterates is nowhere dense in  $C([0, 1], [0, 1])$  [J]. Trans Amer Math Soc, 1992, 333: 787-798.
- [11] MAI JIEHUA. The structure of equicontinuous maps [J]. Trans Amer Math Soc, 2003, 355: 4125-4136.

(责任编辑:韦廷宗)