

## 二阶非线性时滞微分方程边值问题正解的存在性\*

### Existence of Positive Solutions for Boundary Value Problems of Nonlinear Second-Order Delay Differential Equations

王 勇, 韦煜明

WANG Yong, WEI Yu-ming

(广西师范大学数学科学学院, 广西桂林 541004)

(School of Mathematical Science, Guangxi Normal University, Guilin, Guangxi, 541004, China)

**摘要:** 给出非线性二阶时滞微分方程边值问题存在正解的一些条件, 并利用锥上的 Guo-Krasnoselskii 不动点定理证明这些条件是成立的.

**关键词:** 时滞微分方程 边值问题 Guo-Krasnoselskii 不动点定理 锥

**中图法分类号:** O175.8 **文献标识码:** A **文章编号:** 1005-9164(2012)01-0040-04

**Abstract:** The conditions of existence of positive solutions for nonlinear second-order boundary value problems with delay are given, and their proofs are based on Guo-Krasnoselskii fixed point theorem in cone.

**Key words:** delay differential equation, boundary value problem, Guo-Krasnoselskii fixed point theorem, cone

我们考虑边值问题(BVP)

$$(p(t)u')' + \lambda a(t)f(t, u(t-\tau)) = 0, 0 < t < 1, \quad (0.1)$$

$$\alpha_1 u(t) - \beta_1 p(t)u'(t) = 0, -\tau \leq t \leq 0, \quad (0.2)$$

$$\alpha_2 u(1) + \beta_2 p(1)u'(1) = 0$$

解的存在性, 其中  $\lambda > 0, \tau \in (0, 1)$  是一个常数, 并且满足

$$(H_1) p(t) \in C([0, 1], (0, \infty)), f \in C([0, 1] \times [0, \infty), (0, \infty));$$

$$(H_2) \alpha_i, \beta_i \geq 0, i = 1, 2, \rho = \alpha_2 \beta_1 + \alpha_1 \beta_2 +$$

$$\alpha_2 \alpha_1 \int_0^1 \frac{d\gamma}{p(\gamma)} > 0.$$

当  $\tau = 0, a = 1$ , 并且(0.2)式中的  $t = 0$  时, 边值问题(BVP)为 Sturm-Liouville 常微分边值问题, 此时边值问题(0.1)和(0.2)的解的存在性问题已经得

到了广泛研究<sup>[1~3]</sup>.

当  $\tau = 0, a(t) > 0$ , 并且(0.2)式中的  $t = 0$  时, Ge weigao 等<sup>[4]</sup>应用锥上的不动点定理得到了(0.1)式和(0.2)式正解的存在性. 而且正解是在  $(H_1)'; p(t) \in C([0, 1], (0, \infty)), f \in C([0, 1] \times [0, \infty), \mathbb{R}), (H_2)$  和  $(H_3)'; a \in C((0, 1), (0, \infty)), 0 < \int_0^1 G(t, s)a(s)ds < \infty$  的条件下得到的. 其中  $\rho$  如  $(H_2)$  中的定义,  $G(t, s)$  是微分方程  $(p(t)u')' = 0$  在边值条件  $\alpha_1 u(0) - \beta_1 p(0)u'(0) = 0, \alpha_2 u(1) + \beta_2 p(1)u'(1) = 0$  的格林函数, 形式如下:

$$G(t, s) = \begin{cases} \rho^{-1}(\beta_1 + \alpha_1 \int_0^t \frac{d\gamma}{p(\gamma)}) (\beta_2 + \alpha_2 \int_s^1 \frac{d\gamma}{p(\gamma)}), & 0 \leq t \leq s \leq 1; \\ \rho^{-1}(\beta_1 + \alpha_1 \int_0^s \frac{d\gamma}{p(\gamma)}) (\beta_2 + \alpha_2 \int_t^1 \frac{d\gamma}{p(\gamma)}), & 0 \leq s \leq t \leq 1. \end{cases} \quad (0.3)$$

那么, 由格林函数的定义容易得到, 对于所有的  $t \in [0, 1], G(t, s) \leq G(s, s)$ .

对于  $p = 1, \tau = 0$ , 在狄利克雷边界条件下, 很多作者研究了这个问题<sup>[5~8]</sup>. D. Bai 等<sup>[5]</sup>研究了

收稿日期: 2011-06-07

修回日期: 2011-10-30

作者简介: 王 勇(1985-), 男, 硕士研究生, 主要从事微分方程研究.

\* 国家自然科学基金项目(11061006); 广西教育厅科研项目(201012MS025); 广西壮族自治区研究生教育创新计划项目(2011106020701M37)资助.

$$\begin{cases} u'' + \lambda g(t, u(t-\tau)) = 0, 0 < t < 1, 0 < \tau; \\ u(t) = 0, -\tau \leq t \leq 0; \\ u(1) = 0. \end{cases}$$

其中  $\lambda$  是一个正实参数,  $g(t, u) = a(t)f(t, u)$ .

W. Wang 等<sup>[6]</sup> 研究了

$$\begin{cases} x'' + \lambda p(t)f(t, x(t-\tau)) = 0, t \in J = [0, 1]; \\ x(t) = 0, -\tau \leq t \leq 0; \\ x(1) = ax(\eta). \end{cases}$$

其中  $\lambda$  是一个正实参数. 他们在一定条件下都获得了一些很好的结果.

受到以上研究成果的启发, 本文给出  $\lambda$  的适当范围来确保边值问题(0.1)和(0.2)的正解的存在, 并利用 Guo - Krasonskii 不动点定理证明了该结论.

## 1 预备知识

需要假设:

$$(H_1) a \in C((0, 1), (0, \infty)), 0 < \int_0^1 G(s,$$

$$s)a(s)ds < \infty,$$

并且允许  $a(t)$  在  $(0, 1)$  的端点处奇异.

**定理 1.1**<sup>[9]</sup> 令  $K$  为 Banach 空间  $E$  中的一个锥,  $\Omega_1, \Omega_2$  为  $E$  中的两个有界开集, 使得  $\bar{\Omega}_1 \subset \Omega_2$ . 令  $T: K \cap (\bar{\Omega}_2 \setminus \Omega_1) \rightarrow K$  是一个全连续算子使得:

$\|Tu\| \leq \|u\|$ , 对所有  $u \in K \cap \partial\Omega_1$ ,  $\|Tu\| \geq \|u\|$ , 对所有  $u \in K \cap \partial\Omega_2$ ; 或者  $\|Tu\| \geq \|u\|$ , 对所有  $u \in K \cap \partial\Omega_1$ ,  $\|Tu\| \leq \|u\|$ , 对所有  $u \in K \cap \partial\Omega_2$ ,

则  $T$  在  $K \cap (\bar{\Omega}_2 \setminus \Omega_1)$  有一个不动点.

**引理 1.1**<sup>[10]</sup> 假设:

$$(B_1) p(t) \in C([0, 1], (0, \infty)),$$

$(B_2) \alpha_i, \beta_i \geq 0, i=1, 2, \alpha_1\alpha_2 + \alpha_1\beta_2 + \alpha_2\beta_1 > 0$  成立, 并且  $u(t)$  满足

$$(p(t)u'(t))' = -v(t), 0 \leq t \leq 1,$$

$$\alpha_1 u(0) - \beta_1 p(0)u'(0) = 0,$$

$$\alpha_2 u(1) + \beta_2 p(1)u'(1) = 0.$$

其中  $v(t) \in L^1(0, 1), v(t) \geq 0$ . 那么有  $u(t) \geq \|u\|q(t), t \in [0, 1]$ ,

$$q(t) = \min\left(\frac{\beta_1 + \alpha_1 \int_0^t (d\gamma/p(\gamma))}{\beta_1 + \alpha_1 \int_0^1 (d\gamma/p(\gamma))}, \frac{\beta_2 + \alpha_2 \int_t^1 (d\gamma/p(\gamma))}{\beta_2 + \alpha_2 \int_1^1 (d\gamma/p(\gamma))}\right),$$

$$\frac{\beta_2 + \alpha_2 \int_t^1 (d\gamma/p(\gamma))}{\beta_2 + \alpha_2 \int_1^1 (d\gamma/p(\gamma))},$$

很容易得到  $0 < q(t) < 1$ . 这里  $\|\cdot\|$  代表上确界范数. 为了方便以下采用如下的记号

$$\xi = \min_{t \in [0, 1-\tau]} q(t), \tau \in (0, 1). \quad (1.1)$$

**定义 1.1**  $u(t)$  称为边值问题(0.1)和(0.2)的一个正解, 如果它满足:

$$(1) u \in C[-\tau, 1] \cap C^2(0, 1);$$

$$(2) u(t) > 0, t \in (0, 1) \text{ 并且满足边界条件 (0.2);}$$

$$(3) (p(t)u')' = -\lambda a(t)f(t, u(t-\tau)), t \in (0, 1).$$

若令

$$E = \{u \in C[-\tau, 1]: u(t) = 0, \forall t \in [-\tau, 0]; \alpha_2 u(1) + \beta_2 p(1)u'(1) = 0\},$$

其中的范数  $\|\cdot\|$  定义为  $\|u\| = \sup\{|u(t)|: -\tau \leq t \leq 1\}$ , 那么  $(E, \|\cdot\|)$  是一个 Banach 空间. 很显然  $\|\cdot\|_{[0, 1]} = \|\cdot\|$ , 对于  $u \in E: u \geq 0$ . 这里  $\|\cdot\|_{[0, 1]}$  表示  $C[0, 1]$  上的上确界范数.

边值问题(0.1)和(0.2)的解可以表示为

$$u(t) = \begin{cases} 0, -\tau \leq t \leq 0, \\ \lambda \int_0^1 a(s)G(t, s)f(s, u(s-\tau))ds, \\ 0 \leq t \leq 1, \end{cases} \quad (1.2)$$

其中的  $G(t, s)$  如(0.3)式.

定义一个锥  $K \subset E$ ,

$$K = \{u \in E: u(t) \geq 0, \forall t \in [0, 1], u(t) \geq q(t)\|u\|\}.$$

$\xi$  定义如(1.1)式, 记

$$\min f_\infty := \liminf_{u \rightarrow \infty, s \in [0, 1]} \min \frac{f(s, u)}{u},$$

$$\max f_0 := \limsup_{u \rightarrow 0^+, s \in [0, 1]} \max \frac{f(s, u)}{u},$$

$$\min f_0 = \liminf_{u \rightarrow 0^+, s \in [0, 1]} \min \frac{f(s, u)}{u},$$

$$\max f_\infty := \limsup_{u \rightarrow \infty, s \in [0, 1]} \max \frac{f(s, u)}{u}.$$

## 2 主要结果

**定理 2.1** 假设  $(H_1) \sim (H_4)$  成立, 且  $\min f_\infty > 0, \max f_0 < \infty$ . 存在一个  $\epsilon > 0$ , 使得  $f(s, u) \leq (\max f_0 + \epsilon)u, f(s, u) \geq (\min f_\infty - \epsilon)u, s \in [0, 1]$ . 对于

$$\lambda \in \left[ \frac{1}{\xi(\min f_\infty - \epsilon) \sup_{\tau} \int_{\tau}^1 a(s)G(t, s)ds}, \frac{1}{(\max f_0 + \epsilon) \int_{\tau}^1 G(s, s)a(s)ds} \right], \quad (2.1)$$

边值问题(0.1)和(0.2)至少有一个正解.

**证明** 定义积分算子  $T$  为

$$Tu(t) = \begin{cases} 0, & -\tau \leq t \leq 0, \\ \lambda \int_0^1 G(t,s)a(s)f(s,u(s-\tau))ds, & 0 \leq t \leq 1. \end{cases}$$

$u \in K$ , 很显然  $\|\cdot\|_{[0,1]} = \|\cdot\|$ , 由引理 1.1, 我们有  $u(t) \geq \|u\|q(t)$ ,  $t \in [0,1]$ ,  $Tu \in K$ , 由 Arzela-Ascoli 定理知  $T$  是一个全连续算子. 现在用定理 (1.1) 证明  $T$  有一个不动点.

由  $\max f_0 < \infty$ , 则存在  $\varepsilon > 0, N_1 > 0$ , 固定  $\varepsilon$  使得  $0 \leq u \leq N_1, f(t,u) \leq (\max f_0 + \varepsilon)u$ . 令  $\Omega_1 = \{u \in E: \|u\| < N_1\}, \partial\Omega_1 = \{u \in E: \|u\| = N_1\}$ ,  $u \in K \cap \partial\Omega_1$ , 有

$$\begin{aligned} \|Tu\| &= \lambda \sup_{t \in [0,1]} \int_0^1 a(s)G(t,s)f(s,u(s-\tau))ds \\ &\leq \lambda(\max f_0 + \varepsilon) \int_0^1 a(s)G(s,s)u(s-\tau)ds = \\ &\lambda(\max f_0 + \varepsilon) \int_{-\tau}^{1-\tau} a(s+\tau)G(s+\tau,s+\tau)u(s)ds = \\ &\lambda(\max f_0 + \varepsilon) \int_0^{1-\tau} a(s+\tau)G(s+\tau,s+\tau)u(s)ds \leq \\ &\lambda(\max f_0 + \varepsilon) \int_0^{1-\tau} a(s+\tau)G(s+\tau,s+\tau)\|u\|ds = \\ &\lambda(\max f_0 + \varepsilon) \int_{\tau}^1 a(s)G(s,s)ds \|u\| \leq \|u\|. \end{aligned}$$

另外, 由  $\min f_\infty > 0$ , 存在一个  $N_2 > N_1 > 0$ , 使得  $u > N_2, f(s,u) \geq (\min f_\infty - \varepsilon)u$ . 令  $\Omega_2 = \{u \in E: \|u\| < N_2\}, \partial\Omega_2 = \{u \in E: \|u\| = N_2\}$ . 那么对于  $u \in K \cap \partial\Omega_2$ , 由 (1.1) 式得

$$\begin{aligned} \|Tu\| &= \lambda \sup_{t \in [0,1]} \int_0^1 a(s)G(t,s)f(s,u(s-\tau))ds \\ &\geq \lambda \sup_{t \in [0,1]} (\min f_\infty - \varepsilon) \int_0^1 a(s)G(t,s)u(s-\tau)ds \\ &= \lambda \sup_{t \in [0,1]} (\min f_\infty - \varepsilon) \int_{-\tau}^{1-\tau} a(s+\tau)G(t,s+\tau)u(s)ds \\ &= \lambda \sup_{t \in [0,1]} (\min f_\infty - \varepsilon) \int_0^{1-\tau} a(s+\tau)G(t,s+\tau)u(s)ds \\ &\geq \lambda \sup_{t \in [0,1]} (\min f_\infty - \varepsilon) \int_0^{1-\tau} a(s+\tau)G(t,s+\tau)q(s)\|u\|ds \\ &\geq \lambda \sup_{t \in [0,1]} (\min f_\infty - \varepsilon) \int_0^{1-\tau} a(s+\tau)G(t,s+\tau)\xi\|u\|ds \\ &= \lambda \sup_{t \in [0,1]} (\min f_\infty - \varepsilon) \int_{\tau}^1 a(s)G(t,s)\xi\|u\|ds \geq \|u\|. \end{aligned}$$

根据定理 (1.1) 的第一部分,  $T$  有一个不动点  $u \in K \cap (\bar{\Omega}_2 \setminus \Omega_1)$ , 并且  $u(t)$  是边值问题 (0.1) 和 (0.2) 的一个正解, 所以定理 2.1 成立.

**定理 2.2** 假设  $(H_1) \sim (H_4)$  成立, 且  $\min f_0 > 0, \max f_\infty < \infty$ . 假设存在一个  $\varepsilon > 0$ , 使得  $f(s,u) \geq (\min f_0 - \varepsilon)u, f(s,u) \leq (\max f_\infty + \varepsilon)u, s \in [0,1]$ .

对于

$$\lambda \in \left[ \frac{1}{(\min f_0 - \varepsilon) \xi \sup_{\tau} \int_{\tau}^1 G(t,s)a(s)ds}, \frac{1}{(\max f_\infty + \varepsilon) \int_0^1 G(s,s)a(s)ds} \right]. \quad (2.2)$$

其中  $\xi$  如 (1.1) 式定义. 那么边值问题 (0.1) 和 (0.2) 至少有一个正解.

**证明** 由  $\min f_0 > 0$ , 存在一个  $N_1 > 0$ , 使得对于  $0 < u < N_1$ , 有  $f(s,u) \geq (\min f_0 - \varepsilon)u$ . 令  $\Omega_1 = \{u \in E: \|u\| < N_1\}, \partial\Omega_1 = \{u \in E: \|u\| = N_1\}$ , 那么对于  $u \in K \cap \partial\Omega_1$  和 (1.1) 式有

$$\begin{aligned} \|Tu\| &= \lambda \sup_{t \in [0,1]} \int_0^1 a(s)G(t,s)f(s,u(s-\tau))ds \\ &\geq \lambda(\min f_0 - \varepsilon) \sup_{t \in [0,1]} \int_{\tau}^1 a(s)G(t,s)u(s-\tau)ds \\ &= \lambda(\min f_0 - \varepsilon) \sup_{t \in [0,1]} \int_0^{1-\tau} a(s+\tau)G(t,s+\tau)u(s)ds \\ &\geq \lambda(\min f_0 - \varepsilon) \sup_{t \in [0,1]} \int_0^{1-\tau} a(s+\tau)G(t,s+\tau)q(s)\|u\|ds \\ &\geq \lambda(\min f_0 - \varepsilon) \sup_{t \in [0,1]} \int_0^{1-\tau} a(s+\tau)G(t,s+\tau) \left( \min_{s \in [0,1-\tau]} q(s) \right) \|u\|ds \\ &= \lambda(\min f_0 - \varepsilon) \sup_{t \in [0,1]} \int_0^{1-\tau} a(s+\tau)G(t,s+\tau)\tau\xi\|u\|ds \\ &= \lambda\xi(\min f_0 - \varepsilon) \sup_{t \in [0,1]} \int_{\tau}^1 a(s)G(t,s)\|u\|ds \geq \|u\|. \end{aligned}$$

另外, 由  $\max f_\infty < \infty$ , 存在一个  $N_2 > 0$ , 使得  $u > N_2, f(s,u) \leq (\max f_\infty + \varepsilon)u$ . 此时有两种情况: (a)  $f$  有界; (b)  $f$  无界.

对于 (a), 我们可以找到一个  $N > 0$ , 使得  $f(s,u) \leq N, 0 < u < N$ , 和  $\lambda N \int_0^1 a(s)G(s,s)ds = N_2 > N_1$ . 令  $\Omega_2 = \{u \in E: \|u\| < N_2\}, \partial\Omega_2 = \{u \in E: \|u\| = N_2\}$ , 那么对于  $u \in K \cap \partial\Omega_2$  有

$$\|u\| \leq \lambda \int_0^1 a(s)G(s,s)f(s,u(s-\tau))ds \leq \lambda N \int_0^1 a(s)G(s,s)ds \leq N_2 = \|u\|.$$

对于 (b), 选择  $N_2 > N_1 > 0$ , 使得  $f(s,u) \leq f(s,N_2), f(s,N_2) \leq (\max f_\infty + \varepsilon)N_2, s \in [0,1], 0 < u < N_2$ . 令  $\Omega_2 = \{u \in E: \|u\| < N_2\}, \partial\Omega_2 = \{u \in E: \|u\| = N_2\}$ , 那么对于  $u \in K \cap \partial\Omega_2$ , 有

$$\begin{aligned} \|Tu\| &= \lambda \sup_{t \in [0,1]} \int_0^1 a(s)G(t,s)f(s,u(s-\tau))ds \\ &\leq \lambda \int_0^1 a(s)G(s,s)f(s,u(s-\tau))ds \leq \\ &\lambda \int_0^1 a(s)G(s,s)f(s,N_2)ds \leq \lambda(\max f_\infty + \end{aligned}$$

$$\epsilon) \int_0^1 G(s,s)a(s)N_2 ds \leq N_2 = \|u\|.$$

根据定理(1.1)的第二部分,  $T$  有一个不动点  $u \in K \cap (\bar{\Omega}_2 \setminus \Omega_1)$ , 并且  $u(t)$  是边值问题(0.1)和(0.2)的一个正解, 所以定理 2.2 成立.

**推论 2.1** 假设  $(H_1) \sim (H_4)$  成立, 并且  $\min f_0 = \infty, \max f_\infty < \infty$ , 那么边值问题(0.1)和(0.2)存在一个正解.

**证明** 由  $\min f_0 = \infty$ , 存在一个  $L > 0, N_1 > 0$  使得

$$f(t,u) \geq Lu, 0 < u < N_1, \lambda L \xi \int_\tau^1 a(s)G(t,s)ds \geq 1,$$

其中  $\xi$  定义如(1.1)式. 记  $\Omega_1 = \{u \in E: \|u\| < N_1\}$ ,  $\partial\Omega_1 = \{u \in E: \|u\| = N_1\}$ , 对于  $u \in K \cap \partial\Omega_1$ , 有

$$\begin{aligned} \|Tu\| &= \lambda \sup_{t \in [0,1]} \int_0^1 a(s)G(t,s)f(s,u(s-\tau))ds \geq \lambda \int_0^1 a(s)G(t,s)u(s-\tau)ds \\ &\geq \lambda L \int_\tau^1 a(s)G(t,s)u(s-\tau)ds = \lambda L \int_0^{1-\tau} a(s+\tau)G(t,s+\tau)u(s)ds \\ &\geq \lambda L \xi \int_0^{1-\tau} a(s+\tau)G(t,s+\tau) \|u\| ds = \lambda L \xi \int_\tau^1 a(s)G(t,s) \|u\| ds \geq \|u\|. \end{aligned}$$

由  $\max f_\infty < \infty$ , 那么只需证明存在一个  $N_2 > N_1, \Omega_2 = \{u \in E: \|u\| < N_2\}, \partial\Omega_2 = \{u \in E: \|u\| = N_2\}$ . 当  $u \in K \cap \partial\Omega_2$  时,  $\|u\| \leq \|u\|$ , 后续证明过程如定理 2.2.

那么根据定理 1.1. 我们可以得到  $T$  有一个不动点  $u \in K \cap (\bar{\Omega}_2 \setminus \Omega_1)$ , 并且  $u(t)$  是边值问题(0.1)和(0.2)的一个正解, 所以推论 2.1 成立.

#### 参考文献:

[1] Agarwal R P, Hong H L, Yeh C C, et al. The existence

of positive solutions for Sturm-Liouville boundary value problems[J]. Comp Math Appl, 1998, 35(9): 89-96.

[2] Ge W G, Xue C Y. Some fixed point theorems and existence of positive solutions of two-point boundary-value problems[J]. Nonlinear Analysis, 2009, 70: 16-31.

[3] Xue C Y, Ge W G. New fixed point theorems and applications to boundary value problems with  $p$ -Laplacian[J]. Comp Math Appl, 2007, 53: 706-716.

[4] Ge W G, Ren J L. New existence theorems of positive solutions for Sturm-Liouville boundary value problems[J]. Appl Math Comput, 2004, 148: 631-644.

[5] Bai D Y, Xu Y T. Existence of positive solutions for boundary-value problems of second-order delay differential equations[J]. Appl Math Lett, 2005(18): 621-630.

[6] Wang W B, Shen J H. Positive solutions to a multi-point boundary value problem with delay[J]. Appl Math Comput, 2007, 188: 96-102.

[7] Yao Q L. An existence theorem of a positive solution to semipositon Sturm-Liouville boundary value problem[J]. Appl Math Lett, 2010, 23: 1401-1406.

[8] Jiang D Q. Multiple positive solutions for boundary value problems of second-order delay differential equations[J]. Appl Math Lett, 2002, 15: 575-583.

[9] Guo D, Lakshmikantham V. Nonlinear problems in abstract cones[M]. New York: Academic Press, 1988.

[10] Anuradha V, Hai D D, Shivaji R. Existence results for superlinear semipositve BVPs[J]. Proc Amer Math Soc, 1996, 124: 757-763.

(责任编辑: 尹 闯)

## 科学家研制石墨烯调制器可以实现超快数据通讯

美国科学家在石墨烯上找到了一个最有效的位置来施加足够的电压, 当施加充足的负电压时, 电子被吸出石墨烯不再能吸收光子, 因此, 当光子通过石墨烯时, 石墨烯完全透明, 光被“打开”; 当施加某种正电压时, 石墨烯也是透明的, 但是电子紧密地包裹在一起, 使它们无法吸收光子, 从而有效地“关闭”光线。所以科学家们将石墨烯铺展在一个硅波导管的顶部, 建造出一款能打开或关闭光的光调制器(调制器是控制数据传输速度的关键), 其调制速度目前为 1 吉赫(千兆赫)。与基于电学的组件相比, 基于光学的组件有多种优势, 包括能携带更密集的数据包更快地传输。新调制器是全球最小的光调制器, 仅为  $25\mu\text{m}$ , 比一般为几平方毫米的普通商用调制器小很多, 其能在现有最快速度 10 多倍的速度下操作, 新技术有望显著提升超快光通讯和光计算的能力, 未来, 使用该石墨烯调制器, 消费者只需几秒, 就能将整部三维高清电影“搬”到智能手机上。

(据科学网)