广西科学 Guangxi Sciences 2016,23(5):409~415

计及 CO₂ 排放机组组合问题的加速广义 Benders 分 解法*

Accelerating Generalized Benders Decomposition Method for the Unit Commitment Problem with CO₂-Emission

郑海艳 ZHENG Haiyan

(广西大学数学与信息科学学院,广西南宁 530004)

(College of Mathematics and Information Science, Guangxi University, Nanning, Guangxi, 530004, China)

摘要:提出求解计及 CO₂ 排放机组组合(unit commitment,UC)问题的一个加速广义 Benders 分解法:首先建立 相关问题的一个近似混合整数二次规划模型;然后根据 UC 问题特点提出一类简单却非常有效的整数割平面, 并基于该割平面以及其他一些加速技术构造求解 UC 问题相应模型的加速广义 Benders 分解法;最后将所提方 法在 10~100 台机组 24 时段等 6 个系统上进行数值测试。与其他方法相比较,本文所提方法测试结果较优,说 明所提方法是有效的,从而为有效求解相关 UC 问题提供了一条新的途径。

关键词:机组组合 混合整数二次规划 整数割平面 加速广义 Benders 分解 中图分类号:TM76 文献标识码:A 文章编号:1005-9164(2016)05-0409-07

Abstract: An accelerating generalized Benders decomposition method(AGBDM) is presented for the unit commitment (UC) problem with CO_2 -emission: An approximate mixed integer quadratic programming model for the related problem is established by some linearization technique first; then an integer cut is put forward according to the characteristics of the UC problem, which is simple but highly efficient, and AGBDM is proposed for solving the corresponding model of the UC problem, which is based on the integer cut and some other strengthening techniques; the proposed AGBDM is used to solve the six systems which range in size from 10 to 100 units with 24 h finally. The simulation results and the comparison results with other methods show that the proposed method is efficient, and it proposes a new approach for solving the relevant unit commitment problem.

Key words: unit commitment, mixed integer quadratic programming, integer cut, accelerating generalized Benders decomposition

0 引言

【研究意义】机组组合(unit commitment,UC)是 电力系统运行调度一个非常重要的方面,同时也是一 个非常活跃的研究领域。经典的 UC 问题是指在一 个调度周期内满足系统预测负荷需求和旋转备用等 约束条件下,确定机组的启停计划和机组出力情况, 从而使发电总费用最小^[1]。UC 问题在数学上常被 描述成一个大规模的混合整数组合优化问题,含有大

收稿日期:2016-08-05

修回日期:2016-09-19

作者简介:郑海艳(1977一),女,博士,主要从事最优化理论与方法及其在电力系统中的应用研究,E-mail:zhenghaiyan166@126. com。

^{*}国家自然科学基金项目(11271086)和广西自然科学基金创新 研究团队项目(2014GXNSFFA118001)资助。

量表示机组启停状态的 0-1 变量和表示机组出力的 连续变量。【前人研究进展】迄今为止,几乎所有用于 求解混合整数规划问题的确定性方法[2-7]以及源于对 一些生物和社会现象的模拟而产生的智能算法[8-9]都 被尝试用于求解 UC 问题,但由于其可行解集的组合 性质,该问题很难在多项式时间内有效求解。此外, 近年来由于大量温室气体排放所导致的全球变暖已 成为全世界共同关心的重点问题,而电力工业是温室 气体的排放大户,占全球二氧化碳(CO₂)总排放的 40%,因此,考虑计及 CO₂ 排放的 UC 问题并进行有 效求解具有非常重要的应用价值[10-12]。【本研究切入 点】分解法是求解大规模复杂问题的一种常用技术, 其基本思想是先将复杂问题分解为相对容易求解的 主问题和子问题,然后通过逐次交替迭代求解这两个 问题来达到求解原复杂问题的目的。这类方法主要 包括 Benders 分解法[13-14] 和外逼近法[15],并且已被 尝试用于求解经典的 UC 问题[16-19]。然而当前 Benders 分解法在求解各类复杂问题时存在一个计 算方面的瓶颈——由于其在每次迭代中仅加入一个 相应的 Benders 割平面,所以该方法计算效率较低。 【拟解决的关键问题】本文提出能有效求解计及 CO₂ 排放 UC 问题的一个加速广义 Benders 分解法,并将 其在 10~100 台机组 24 时段等 6 个系统上进行数值 测试,同时将测试结果与其他方法的结果进行比较。

1 计及 CO₂排放 UC 问题的混合整数二次规 划模型

计及 CO₂ 排放 UC 问题的目标函数是让发电机 组的运行成本 *F*_c 与排放成本 *E*_c 加权和求最小,即

min $T_c = w_f F_c + w_e E_c$, (1) 式中 w_f , w_e 为各成本所占权重系数, F_c 与 E_c 的具体 表达式如下:

$$F_{c} = \sum_{t=1}^{T} \sum_{i=1}^{N} \left[\alpha_{i} u_{i,t} + \beta_{i} P_{i,t} + \gamma_{i} (P_{i,t})^{2} + u_{i,t} (1 - u_{i,t-1}) C_{i,t} \right],$$

$$E_{c} = \sum_{t=1}^{T} \sum_{i=1}^{N} \left[\pi_{i} (a_{i} + b_{i} P_{i,t} + c_{i} (P_{i,t})^{2}) \right] u_{i,t},$$
(2)

其中 N 为机组总数,i = 1, 2, ..., N 为机组标号;T 为 时段总数,t = 1, 2, ..., T 为时段标号; α_i , β_i , γ_i 为机组 i 的发电费用参数; $C_{i,t}$ 为机组启动费用; π_i 为机组 i的排放惩罚因子; a_i , b_i , c_i 为机组i 的耗量特性参数。 此外, $u_{i,t}$ 为 0 - 1 整数变量,表示机组 i 在第 t 时段的 状态,值为1 时表示机组 i 处于运行状态,值为 0 时表 示机组 i 处于停机状态; $P_{i,t}$ 为连续变量,表示机组 i 在第*t*时段的出力。

计及 CO₂ 排放 UC 问题的约束条件如下:

① 功率平衡约束
$$\sum_{i=1}^{N} P_{i,t} - P_{D,t} = 0$$
, (4)

② 机组出力约束 $u_{i,t} \underline{P}_{i} \leqslant P_{i,t} \leqslant u_{i,t} \overline{P}_{i}$, (5) ③ 爬坡约束 $\begin{cases} P_{i,t} - P_{i,t-1} \leqslant u_{i,t-1} P_{up,i} + (u_{i,t} - u_{i,t-1}) P_{start,i} + (1 - u_{i,t}) \overline{P}_{i}, \\ P_{i,t-1} - P_{i,t} \leqslant u_{i,t} P_{down,i} + (u_{i,t-1} - u_{i,t}) P_{shut,i} + (1 - u_{i,t-1}) \overline{P}_{i}, \end{cases}$ (6) $\begin{pmatrix} 4 \\$ 旋转备用约束 $\sum_{i=1}^{N} u_{i,t} \overline{P}_{i} \geqslant P_{D,t} + R_{t}, \\ (7) \\$ ⑤ 最小启停时间约束 $\begin{cases} (u_{i,t-1} - u_{i,t}) (T_{i,t-1} - T_{on,i}) \geqslant 0, \\ (u_{i,t} - u_{i,t-1}) (- T_{i,t-1} - T_{off,i}) \geqslant 0. \end{cases}$ (8)

上述约束条件中参数 $P_{D,i}$ 为系统第 t 时段的总负荷; \underline{P}_i, P_i 分别为机组 i 的最小和最大出力; $P_{up,i}, P_{start,i}$, $P_{down,i}, P_{shut,i}$ 分别为机组 i 的功率上升速度限制、启 动功率速度限制、功率下降速度限制及停机功率速度 限制; R_i 为系统第 t 时段的总备用; $\underline{T}_{on,i}, \underline{T}_{off,i}$ 分别为 机组 i 的最小运行时间与最小停机时间; $T_{i,i}$ 为机组 i 在第 t 时段已连续运行时间(为正值)或连续停机时 间(为负值)。对于式(2)中的非线性启动费用项,借 助于文献[3]中的技术对其进行线性化处理,即首先 令 $S_{i,i} = u_{i,i}(1 - u_{i,i-1})C_{i,i}$,然后应用如下线性阶梯函 数把 $S_{i,i}$ 进行近似转化:

$$S_{i,t} \geq K_{i,\tau} [u_{i,t} - \sum_{j=1}^{\tau} u_{i,t-j}],$$

 $(S_{i,t} \ge 0, i = 1, \dots, N; t = 1, \dots, T; \tau = 1, \dots, N_{Di},$ 式中 N_{Di} 是给定参数,系数 $K_{i,\tau}$ 则由下述分段函数 表示:

$$K_{i,\tau} = \begin{cases} C_{\text{hot},i} : \tau = 1, \cdots, \underline{T}_{\text{off},i} + T_{\text{cold},i}, \\ C_{\text{cold},i} : \tau = T_{\text{off},i} + T_{\text{cold},i} + 1, \cdots, N_{Di}, \end{cases}$$

其中 C_{hot,i}、C_{cold,i} 分别为机组 *i* 的热启动费用与冷启 动费用; T_{cold,i} 为机组 *i* 的冷启动时间。此外,对于时 间耦合且离散的非线性最小启停时间约束(8),则利 用文献[20] 中方法进行线性化处理,具体表示如下:

$$\begin{cases} \sum_{\bar{w} \max(t-\underline{T}_{\text{on},i}+1,1)}^{t} W_{i,\bar{w}} \leqslant u_{i,t}, t \in [U_i+1,\cdots,T], \\ \sum_{\bar{w} \max(t-\underline{T}_{\text{off},i}+1,1)}^{t} W_{i,\bar{w}} \leqslant 1-u_{i,t-\tau}, \\ t \in [L_i+1,\cdots,T], \\ 1 \geqslant W_{i,t} \geqslant u_{i,t}-u_{i,t-1}, W_{i,t} \geqslant 0, \\ t \in [2,\cdots,T], \\ u_{i,t} = u_{i,0}, t \in [1,\cdots,U_i+L_i]_{\circ} \end{cases}$$

Guangxi Sciences, Vol. 23 No. 5, October 2016

410

式中 W_{i,t} 是新引进的变量,其表示机组 i 在第 t 时段 的启动状态,其余参数定义如下:

$$\begin{cases} U_{i} = \max \{0, \min[T, u_{i,0}(\underline{T}_{on,i} - T_{i,0})]\}, \\ \tau = \min\{\underline{T}_{off,i}, t\}, \\ L_{i} = \max \{0, \min[T, (1 - u_{i,0})(\underline{T}_{off,i} + T_{i,0})]\}. \end{cases}$$

基于以上分析,计及CO₂ 排放UC问题可方便地 描述为如下近似混合整数二次规划(mixed integer quadratic programming, MIQP)模型:

$$\begin{split} \min & w_{f} \left(\sum_{t=1}^{T} \sum_{i=1}^{N} \alpha_{i} u_{i,t} + \beta_{i} P_{i,t} + \gamma_{i} \left(P_{i,t} \right)^{2} + S_{i,t} \right) \\ &+ w_{e} \left(\sum_{t=1}^{T} \sum_{i=1}^{N} \left[\pi_{i} u_{i,t} \left(a_{i} + b_{i} P_{i,t} + c_{i} \left(P_{i,t} \right)^{2} \right) \right] \right) \\ \text{s. t.} & A_{u} u + A_{P} P + A_{S} S + A_{W} W \leqslant a_{uc} , \\ & u = (u_{i,t}), P = (P_{i,t}), S = (S_{i,t}), W = \\ (W_{i,t}), \end{split}$$

$$u_{i,t} \in \{0,1\}, P_{i,t}, S_{i,t} \ge 0, W_{i,t} \in [0,1], i = 1, \dots, N, t = 1, \dots, T,$$
(9)

式中u, P, S, W为相应变量所组成的向量, A_u, A_P , A_s, A_w 是相应变量所对应的系数矩阵, a_{uc} 则为右端 常数向量。

计及 CO₂ 排放 UC 问题的加速广义 Benders 分解法

2.1 广义 Benders 分解法

广义 Benders 分解法(generalized Benders decomposition method,GBDM)^[14]可直接用于求解混 合整数非线性规划(mixed integer nonlinear programming,MINLP)问题,下面结合 UC 问题特点, 以如下形式的 MINLP 问题为例简单介绍 GBDM:

min
$$c^T y + f(x)$$

s. t. $h(x) = 0$,
 $By + Cx \leq b$,
 $Dy \leq d$,
 $x \in \mathbb{R}^n, y \in \{0,1\}^m$, (10)

其中 f(x) 是光滑的非线性函数,h(x) 是非线性向量 值函数,B,C,D 是相应系数矩阵,c,b,d 是常数向 量。对于当前给定的整数变量值 y^k ,GBDM 形成如 下非线性子问题:

min
$$c^T y^k + f(x)$$

s. t. $h(x) = 0$,
 $By^k + Cx \leq b$. (11)

如果子问题(11)有解,并记其解为 x^k ,且 λ^k 为对应于 不等式约束 $By^k + Cx \leq b$ 的乘子向量,则根据这些数 据可得到下述最优性 Benders 割平面: 广西科学 2016年10月 第23卷第5期

$$c^{T}y + f(x^{k}) + (\lambda^{k})^{T}(Cx^{k} + By - b) \leq \mu_{\circ}$$

(12)

相反,若子问题(11)无解,则求解下述可行性子问题 min η

s.t.
$$h(x) = 0$$
,
 $By^k + Cx - \eta \leq b_{\circ}$ (13)

注意到子问题(13)一定有解,并记其解为(x_{F}^{k},η_{F}^{k})且 λ_{F}^{k} 为对应于不等式约束 $B_{y}^{k}+Cx-\eta \leq b$ 的乘子向量, 于是形成下述可行性 Benders 割平面:

$$(\lambda_F^k)^T (By + Cx_F^k - b) \leqslant 0_{\circ}$$
(14)

此外,GBDM中的主问题形式如下:

min μ $Dy \leq d$ $c^T y + f(x^k) + (\lambda^k)^T (By + Cx^k - b) \leq \mu,$ $(\lambda_F^k)^T (By + Cx_F^k - b) \leq 0,$ $\mu \in R, y \in \{0,1\}^m$. (15)

下面给出 GBDM 求解问题(10) 的基本步骤。

初始步 取初始上界 $UB = \infty$,同时选取初始整 数变量值 y^k ,并令 k := 0。

步骤1 形成并求解子问题。

若子问题(11)有最优解,则可得到相应最优性 Benders 割平面,若进一步还有

 $UB > c^T y^k + f(x^k),$

则令 $UB = c^T y^k + f(x^k), x^* = x^k, y^* = y^k;$

若子问题(11)无解,则求解可行性子问题(13), 并得到可行性 Benders 割平面或者直接计算如下组 合 Benders 割平面^[21],

 $\sum_{j \in S_{one}} y_j - \sum_{j \in S_{zero}} y_j \leqslant |S_{one}| - 1, \quad (16)$ $\ddagger \Psi S_{one} = \{j : y_j^k = 1\}, S_{zero} = \{j : y_j^k = 0\}, |\bullet| \ \texttt{表示} \$$ $\texttt{合} \Psi \overrightarrow{\texttt{T}} \texttt{A} \texttt{b}.$

步骤2 求解主问题。

将步骤 1 中所产生的割平面加入到上一次的主问题(15)中,重新求解主问题,并记 y^{k+1} 为主问题最优解中对应于整数变量的值, z_{milp} 为相应的最优值。若 $z_{milp} \ge UB$,则算法终止,当前(x^* , y^*)就是原MINLP问题(10)的最优解;否则,令k := k+1,返回步骤 1。

2.2 UC 问题的整数割平面

UC问题整数割平面的导出是源于对其一种非常自然的理解,即先去找每个时段必须投入运行机组数的有效下界,因此对于每个时段先求解如下线性规划问题:

min
$$U_t$$

s. t. $U_t = \sum_{i=1}^N u_{i,t}$

$$A_{u}u + A_{P}P + A_{S}S + A_{W}W \leq a_{uc},$$

$$u = (u_{i,t}), P = (P_{i,t}), S = (S_{i,t}), W = (W_{i,t}),$$

$$u_{i,t} \in [0,1], P_{i,t}, S_{i,t} \geq 0, W_{i,t} \in [0,1],$$

$$i = 1, \dots, N, t = 1, \dots, T_{\circ}$$
(17)

注意到上述线性规划问题(17)一定有解,事实上除 将原整数变量进行连续松弛外,问题(17)的其余约 束与近似MIQP模型(9)完全一样。记 U_t^{opt} 为线性规 划问题(17)的最优值,并且令 $U_t^{low} = [U_t^{opt}],则下述整$ 数不等式(18)由于能够割除 MIQP 模型(9)的连续 $松弛问题在部分非整数<math>u_{i,t}$ 处的可行解,同时又不影 响原 MIQP 的求解,故其为 MIQP 模型(9)的有效割 平面,并称其为整数割平面:

$$\sum_{i=1}^{N} u_{i,t} \geqslant U_t^{\text{low}}(t=1,\cdots,T) \,. \tag{18}$$

2.3 求解计及 CO₂ 排放 UC 问题的加速 GBDM

首先根据前面所述内容可知计及 CO₂ 排放 UC 问题的近似 MIQP 模型中仅在目标函数中出现非线 性项,若将该项除去,所求问题便变成一个混合整数 线性规划 (mixed integer linear programming, MILP),其与原 MIQP 有相同的可行域,因此在不追 求精度的情况下,可调用著名商业软件 CPLEX 快速 得到 MILP 的一个可行解,从而计算出原 MIQP 目 标函数值的一个上界。其次,在应用 GBDM 求解 MIQP 时,初始主问题是原 MIQP 的一个松弛问题, 仅包含原问题的部分约束和变量,故其最优值是原 MIQP 目标函数值的一个下界。而 2.2 节所提的整 数割平面仅含有 0-1 整数变量,并且加入这些割平面 可以使得原 MIQP 的连续松弛问题变紧,故在应用 GBDM 求解相关 UC 问题时,相应的主问题也会变 紧,从而能够提供一个更好的下界。此外,为进一步 减少计算量,当相应的非线性子问题(11)不可行时, 不去计算相应的可行性子问题,而是直接利用显式公 式(16)计算相应的组合 Benders 割平面。基于前述 技术,可得到求解计及 CO₂ 排放 UC 问题的一个加速 广义 Benders 分解法,具体算法流程如图1所示。

3 数值仿真

为方便起见,将本文所提出的加速广义 Benders 分解法简记为 AGBDM,为验证其计算效率,下面就 不计 CO₂排放 UC 问题情形在 10~100 台机组 24 时 段等 6 个系统上进行测试,并将测试结果与已有的 Berders 分解法以及另外一些有效方法进行比较,同 时以 10 台机组 24 时段系统为例详细说明该方法求



图 1 算法流程图

Fig. 1 Flow chat of algorithm

解计及 CO₂ 排放 UC 问题的有效性。10 台机组 24 时段系统的基本数据取自文献[2],20~100 台机组 的相关数据是通过复制 10 台机组 24 时段系统的基 本数据得到,而 CO₂ 排放数据则来源于文献[22]。 旋转备用取总负荷的 10%。运行环境为 AMD Athlon Dual Core Processor 4400 + 2.3 GHz,1 GB RAM,并在 Matlab 2010 环境下调用 CPLEX 11^[23] 求解主问题与子问题以及相应线性规划问题。此外, 在调用 CPLEX 得到相应可行解时精度取为 0.05。

3.1 不计 CO₂ 排放 UC 问题情形

为验证本文所提 AGBDM 在求解不计 CO 2 排放 UC(此时 $w_f = 1, w_e = 0$)问题时的加速效果,对于不 计爬坡约束情形,将相同精度下的测试结果同时与广 义 Benders 分解法^[18](简记为 GBDM) 以及松弛型 Benders 分解法^[19](简记为 RBDM) 所得结果进行比 较(表 1),其中 Niter 表示迭代次数,CPU 表示计算 时间,Cost 表示总费用,数据中的粗体部分表示最好 结果,后面表格中的记法类似。通过表1可以看出本 文所提 AGBDM 均能在合理的时间内经过一次迭代 后便收敛,说明该方法具有良好的稳定性。此外,除 10 台机组与 20 台机组 24 时段两个较小的系统外, 其他系统的测试结果均优于另外两种方法,这也说明 整数割平面以及 2.3 节所介绍的加速技术能很好地 改进 Benders 分解法求解 UC 问题的计算效果,也正 是因为 AGBDM 在求解相关问题时可得到更好的上 下界,所以整个算法的迭代次数要少。

表 1 10~100 台机组 24 时段系统 3 种算法结果比较

Table 1 The results of three algorithms for $10 \sim 100$ units and 24 hours

机组数 Number of units		GBDM		RBDM	AGBDM			
	Niter	Cost (\$)	Niter	Cost (\$)	Niter	CPU (s)	Cost (\$)	
10	5	565,537	2	563,938	1	2.73	564,209	
20	5	1,123,619	2	1,123,642	1	12.33	1,124,385	
40	4	2,243,646	2	2,243,787	1	19.77	2,242,285	
60	4	3,363,876	2	3,363,760	1	23.97	3,362,160	
80	4	4,485,443	2	4,481,813	1	44.70	4,480,721	
100	3	5,603,496	2	5,603,450	1	65.31	5,601,020	

为进一步说明本文所提 AGBDM 求解相关 UC 问题的有效性,对于不计爬坡约束情形,将其测试结表 2 10~100 台机组 24 时段系统不同算法结果比较(\$)

果同当前一些数值表现良好的确定性方法如拉格朗 日松弛(LR)法^[2]、混合整数线性规划(MILP)法^[3]、 二阶锥规划(CONE)法^[5]、外逼近法(OAM)^[16]、内 外逼近法(OIAM)^[17]等进行比较(表 2),表中记号 "一"表示原文中没有给出相应结果。通过表 2 可以 看出:对于 40 台机组与 80 台机组这两个系统,AGB-DM 的测试结果优于当前最好的内外逼近法,而其余 系统的计算结果稍稍逊于最好结果。此外,作为测试 效果优秀的外逼近与内外逼近,在求解相关 UC 问题 时其迭代次数均为两次,而本文所提 AGBDM 由于 加入整数割平面,并利用 2.3 节所介绍的加速技术, 其迭代次数均为1次。

Table 2 The results of different algorithms for $10 \sim 100$ units and 24 hours (\$)

机组数 Number of units	LR	MILP	CONE	OAM	OIAM	AGBDM
10	563,977		564,531	564,627	563,938	564,209
20	1,123,297		1,124,713	1,123,744	1,123,297	1,124,385
40	2,244,237		2,244,369	2,243,959	2,242,981	2,242,285
60	3,363,491		3,363,758	3,362,797	3,360,820	3,362,160
80	4,485,633		4,484,357	4,485,212	4,481,611	4,480,721
100	5,605,678	5,602,253	5,603,728	5,603,289	5,600,210	5,601,020

将本文所提的 AGBDM 应用于计及爬坡约束 UC 问题情形。取机组的爬坡速率限制分别为 $P_{up,i} = P_{down,i} = 20\% \overline{P}_i, P_{start,i} = P_{shut,i} = 2\overline{P}_i, 如表 3 所$ 示,本文所提 AGBDM 均能在合理的时间内获得相关 UC 问题较高质量的解,表明本文所提方法能有效求解计及爬坡约束 UC 问题,并且可用于有效求解其他类型的 UC 问题。

表 3 10~100 台机组 24 时段系统(计及爬坡约束)

Table 3 System for $10 \sim 100$ units and 24 hours (with ramp rate constraints)

机组数 Number of units	CPU(s)	Niter	Cost(\$)
10	2.53	1	568,871
20	14.12	1	1,133,965
40	24.89	1	2,264,350
60	65.97	1	3,394,252
80	87.19	1	4,526,773
100	110.17	1	5,660,380

3.2 计及 CO₂ 排放 UC 问题情形

类似于文献[22],下面仅以 10 台机组 24 时段系 统并计及爬坡约束为例,详细说明本文所提 AGBDM 求解计及 CO₂排放 UC 问题的有效性。在数值测试 中取权重因子 $w_f = w_e = 1$ 。根据表 4 可以看出所考 察系统在 24 时段内所排放的 CO₂ 总额为 260 067 (Ton),若取排放惩罚因子 $\pi_i = 1$ \$ Ton(i = 1, ..., N),则排放费用为 260 067 \$ 。由此可见,排放费用 不容忽视,特别是在大力倡导节能减排以及高科技发 展迅速的今天,很有必要在经典电力系统机组组合问 题中考虑一些清洁可再生能源,如结合太阳能发电、 风力发电以及可入网电动汽车等。

4 结论

本文提出计及 CO₂ 排放 UC 问题的一个加速广 义 Benders 分解法,首先利用线性化技术建立一个近 似 MIQP 模型,然后结合 UC 问题特点提出一个针对 机组组合问题而言非常简单却效果很明显的有效割 平面——整数割平面,同时基于该整数割平面以及文 中所介绍的加速技术提出求解相关 UC 问题近似 MIQP 模型的加速广义 Benders 分解法,最后将所提 方法在不同系统上进行数值测试。不同情形下的测 试结果以及与当前其他一些有效方法的比较表明,本 文所提方法能有效求解相关 UC 问题,并且具有良好 的稳定性和收敛性。

表 4 10 台机组 24 时段系统调度计划及 CO₂ 排放情况

Table 4 Unit scheduling and corresponding costs for the 10 units and 24 hours system

时段		机组 Unit									CO ₂ 排放
Hour	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	- CO ₂ -emission (Ton)
1	455	250	0	0	0	0	0	0	0	0	6 827
2	455	295	0	0	0	0	0	0	0	0	7 547
3	455	265	0	130	0	0	0	0	0	0	7 728
4	455	235	130	130	0	0	0	0	0	0	7 965
5	455	285	130	130	0	0	0	0	0	0	8 654
6	455	360	130	130	25	0	0	0	0	0	10 226
7	455	410	130	130	25	0	0	0	0	0	11 305
8	455	455	130	130	25	0	0	0	0	0	12 410
9	455	455	130	130	85	20	25	0	0	0	12 927
10	455	455	130	130	162	33	25	10	0	0	13 558
11	455	455	130	130	162	73	25	10	10	0	13 866
12	455	455	130	130	162	80	25	43	10	10	14 154
13	455	455	130	130	162	33	25	10	0	0	13 558
14	455	455	130	130	85	20	25	0	0	0	12 927
15	455	455	130	130	25	0	0	0	0	0	12 410
16	455	310	130	130	25	0	0	0	0	0	9 302
17	455	260	130	130	25	0	0	0	0	0	8 536
18	455	360	130	130	25	0	0	0	0	0	10 226
19	455	455	130	130	25	0	0	0	0	0	12 410
20	455	455	130	130	162	33	25	10	0	0	13 558
21	455	455	130	130	85	20	25	0	0	0	12 927
22	455	340	130	130	0	20	25	0	0	0	10 113
23	455	315	130	0	0	0	0	0	0	0	8 510
24	455	345	0	0	0	0	0	0	0	0	8 423

参考文献:

- [1] SHEBLÉ G B, FAHD G N. Unit commitment literature synopsis [J]. IEEE Transactions on Power Systems, 1994,9(1):128-135.
- [2] ONGSAKUL W, PETCHARAKS N. Unit commitment by enhanced adaptive lagrangian relaxation [J]. IEEE Transactions on Power Systems, 2004, 19(1):620-628.
- [3] CARRION M, ARROYO J M. A computationally efficient mixed-integer linear formulation for the thermal unit commitment problem [J]. IEEE Transactions on Power Systems, 2006, 21(3):1371-1378.
- [4] 全然,简金宝,韦化,等.基于特殊有效不等式求解机组 组合问题的内点割平面法[J].中国电机工程学报, 2011,31(19):51-59.

QUAN R, JIAN J B, WEI H, et al. An interior-point cutting plane method for unit commitment based on special valid inequalities [J]. Proceedings of the CSEE, 2011,31(19):51-59.

- [5] YUAN X H, TIAN H, ZHANG S Q. Second-order cone programming for solving unit commitment strategy of thermal generators[J]. Energy Conversion and Management, 2013, 76: 20-25.
- [6] YANG L F,JIAN J B,ZHU Y N,et al. Tight relaxation 414

method for unit commitment problem using reformulation and lift-and-project[J]. IEEE Transactions on Power Systems,2015,30(1):13-23.

- ZHENG H Y,JIAN J B,YANG L F, et al. A deterministic method for the unit commitment problem in power systems[J]. Computers & Operations Research, 2016, 66:241-247.
- [8] KAZARLIS S A, BAKIRTZIS A G, PETRIDIS V. A genetic algorithm solution to the unit commitment problem[J]. IEEE Transactions on Power Systems, 1996, 11 (1):83-92.
- [9] MANTAWY A H, ABDEL-MAGID Y L, SELIM S Z. Unit commitment by tabu search[J]. IEE Proceedings-Generation, Transmission and Distribution, 1998, 145 (1):56-64.
- [10] GJENGEDAL T. Emission constrained unit-commitment(FCUC)[J]. IEEE Transactions on Energy Conversion, 1996, 11(1): 132-138.
- [11] 张晓花,赵晋泉,陈星莺.节能减排多目标机组组合问题的模糊建模及优化[J].中国电机工程学报,2010,30 (22):71-76.

ZHANG X H,ZHAO J Q,CHEN X Y. Multi-objective unit commitment fuzzy modeling and optimization for energy-saving and emission reduction[J]. Proceedings

Guangxi Sciences, Vol. 23 No. 5, October 2016

of the CSEE, 2010, 30(22): 71-76.

- [12] XIE J, ZHONG J, LI Z, et al. Environmental-economic unit commitment using mixed-integer linear programming[J]. European Transactions on Electrical Power, 2011,21(1):772-786.
- [13] BENDERS J F. Partitioning procedures for solving mixed-variables programming problems [J]. Numerische Mathematik, 1962, 4(1):238-252.
- [14] GEOFFRION A M. Generalized benders decomposition [J]. Journal of Optimization Theory and Applications, 1972,10(4):237-260.
- [15] DURAN M A, GROSSMANN I E. An outer-approximation algorithm for a class of mixed-integer nonlinear programs [J]. Mathematical Programming, 1986, 36 (3):307-339.
- [16] 全然,简金宝,郑海艳.基于外逼近方法的中期机组组 合问题[J].电力系统自动化,2009,33(11):24-28,103.
 QUAN R,JIAN J B,ZHENG H Y. Medium term unit commitment based on outer approximation method[J].
 Automation of Electric Power Systems,2009,33(11): 24-28,103.
- [17] HAN D L, JIAN J B, YANG L F. Outer approximation and outer - inner approximation approaches for unit commitment problem[J]. IEEE Transactions on Power Systems, 2014, 29(2):505-513.
- [18] RAHIMI S,NIKNAM T,FALLAHI F. A new approach based on Benders decomposition for unit commitment problem [J]. World Applied Sciences Journal, 2009,6(12):1665-1672.

- [19] 郑海艳,简金宝,全然,等. 基于改进的 Benders 分解与透视割平面的机组组合算法[J]. 电力自动化设备,2015,35(1):133-138.
 ZHENG H Y,JIAN J B,QUAN R, et al. Unit commitment algorithm based on improved Benders decomposition and perspective cut[J]. Electric Power Automation Equipment,2015,35(1):133-138.
- [20] OSTROWSKI J, ANJOS M F, VANNELLI A. Tight mixed integer linear programming formulations for the unit commitment problem [J]. IEEE Transactions on Power Systems, 2012, 27(1): 39-46.
- [21] CODATO G, FISCHETTI M. Combinatorial Benders' cuts for mixed-integer linear programming[J]. Operations Research, 2006 54(4):756-766.
- [22] 陆凌蓉,文福栓,薛禹胜,等.计及可入网电动汽车的电 力系统机组最优组合[J].电力系统自动化,2011,35 (21):16-20.

LU L R, WEN F S, XUE Y S, et al. Unit commitment in power systems with plug-in electric vehicles[J]. Automation of Electric Power Systems, 2011, 35(21):16-20.

[23] KENNETH H, ANDERS O G, MARCUS M E. User's guide for TOMLAB /CPLEX v11. 2[EB/OL]. [2008-02-08]. http://tomopt. com/tomlab/download/manuals. php.

(责任编辑:米慧芝)